# Referat - 27/02 - 2020

Fremmødte fra gruppen : alle

**Fully dressed Use case med løfte mekanisme.**

Detektere noget, samle noget op.

Peter har ikke nogle kommentarer til use case.

**BDD vises for Peter og der bliver udveksletpunkter vi bør tænke over og overveje:**

* Gui eller joystick som styring
* Kommunikation mellem delsystemer. - Trådløs kommunikation - rpi og psoc på bil. Hvis der er rpi på begge, kan man køre via wifi. Rpi-wiki er der dokumentation for ovenstående.
* Afdække om det skal være wifi eller bluetooth - psoc6 eller 5 med bluetooth modul. Hvilken båndbrede og rækkevide har vi brug for. Og om det er svært eller nemt at implementere.
* Riscsi - Kommunikation, understøtte, wifi, bluetooth som muligheder. Fordele og ulemper.
* Lave en journal over det vi røver af, så kan vi i analysen skrive hvorfor vi valgte fra og til, line muligheder op.   
  arm skal den bygges selv, lånes på embedded. Prøv begge muligheder.
* Induktiv, ultralyd etc sensor der skal bruges
* Hvad vil vi løfte
* Derefter kan krav og usecases specificeres så det bliver mere skarpt.
* Mapper hurtigt ned til opdelinger af 2-3 mand per sektion.
* BDD skal muligvis være mere præcist.